19日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

@ 公開特許公報(A) 平2-154844

愛知県豊田市トヨタ町1番地

®Int. Cl.⁵

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成2年(1990)6月14日

F 16 H 3/66

В 7331-3 Ј

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全14頁)

の発明の名称 自動変速機用歯車変速装置

②特 願 昭63-308416

29出 願 昭63(1988)12月6日

观発 明 者 浅 田

喜 幸

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内

勿出 顋 人 トヨタ自動車株式会社

個代 理 人 弁理士 渡辺 丈夫

明相的潜

1. 発明の名称

自動变速機用幽車変速装置

- 2. 特許請求の範囲

第1サンギヤと、第1リングギヤと、第1サン ギヤおよび第1リングギヤに鳴合するピニオンギヤを保持する第1キャリヤとを有する第1遊星歯車と、

第2サンギヤと、第2リングギヤと、第2サンギヤに鳴合するピニオンギヤおよびそのピニオンギヤと第2リングギヤとに鳴合する他のピニオンギヤを保持する第2年ャリヤとを有する第2遊星歯車と、

第3サンギヤと、第3リングギヤと、第3サンギヤおよび第3リングギヤに鳴合するピニオンギヤを保持する第3キャリヤとを有する第3遊星歯車とを備え、

第1リングギヤと第2リングギヤとが常時連結 されもしくは係合手段を介して選択的に連結され るとともに、第1キャリヤと第2キャリヤと第3 リングギャとの三者が常時連結されもしくは係合 手段を介して選択的に連結され、また第2サンギャと第3キャリヤとが常時連結されもしくは係合 手段を介して選択的に連結されていることを特徴 とする自動変速機用劇車変速装置。

3. 発明の詳細な説明

産業上の利用分野

この発明は車両用の自動変速機において使用される歯車変速装置に関し、特に三組の遊量歯車を組合せて構成した歯車変速装置に関するものである。

従来の技術

周知のように遊望歯車はサンギヤとリングギヤとこれらに鳴合するピニオンギヤを保持するキャリヤとの三要素を有し、そのいずれかの要素を入力要素とするとともに、他のいずれかを出力要素とし、さらに残る他の要素を固定することにより、入力された回転を増速し、もしくは正転減速し、あるいは反転減速して出力することができ、したがって従来一般には、複数の遊星歯車を組合せて

従来、このような背景の下に案出された多数の 歯車変速装置が提案されており、そのうち三組の 変見歯車を使用した装置が、例えば特開昭51-17767号公報、同51-48062号公報、 同51-108168号公報、同51-1081 70号公報、同51-127968号公報に記載

合わせた歯車変速装置では、各要素の連結のし方 やクラッチやプレーキの配置によって設定可能な 変速比が大きく変わるのであり、したがって各遊 星歯車の要素同士の連結のし方を、常時連結かク ラッチを介した連結かを問わずに一定にし、その ような構成の歯車列において入力のためのクラッ チや要素を固定するためのプレーキなどの数や配 置によって、設定可能な変速段の数やその変速比 を適宜に決めることも技術的には可能であり、そ のようにすれば、仕様の異なる歯車変速装置であ っても基本となる歯車列が共通化されることによ り、上記のことき問題はある程度解消し得るもの と考えられる。その場合、基本となる歯車列の構 成は、全体として小型軽量であること、製造が容 易なこと、設定可能な変速比が等比級数に近い関 係にあること、変速ショックの低減に有利なこと、 必要に応じ"1"以下の変速比を設定可能なこと、 最大変退比と最低変速比との値が広いことなどの 要語を満すことが好ましい。

このような所謂転用可能性の広い歯車列を得る

されている。

発明が解決しようとする課題

しかるに複数組の遊星歯車を組合わせた歯車変 速装置では、それぞれの遊星歯車の連結のし方や いずれの要素を入力軸に連結するか、あるいはい ずれの要素を固定するかによって設定し得る変速 段の数や各変速段での変速比が多様に変化する。 したがって実用にあたっては、エンジン出力との 関係や搭載する車両の用途もしくは要求される特 件などに基づいて協商変速装置を選択している。 その場合、クラッチやプレーキの配置のみならず、 歯車列の構成までも、既存の歯車変速装置とは異 なるものを使用するとすれば、用意すべき歯車変 速装置の種類が車両の種類と同程度の多くなるの みならず、設計・製造を含めた歯車変速装置の生 産性が悪化することになり、特に仕様の異なる歯 車変速装置ごとに基本設計からやり直すことにな るとともに、生産工程の共通化が図れないから、 **生 酢 性 が 類 く な る 。**

一方、前述したように、複数組の遊星歯車を組

この発明は上記の事情を背景としてなされたもので、多様な仕様に容易に変更することができ、 しかも複合した路条件を共に満すことのできる基本的な構成を含む自動変速機用衡率変速装置を提供することを目的とするものである。

課題を解決するための手段

この発明は、第1サンギャと、第1リングギャと、第1サンギャおよび第1リングギャに嚙合するピニオンギャを保持する第1キャリャとを有する第1遊風塩車と、第2サンギャと、第2リング

作用

この発明の装置では、互いに連結された第1リングギヤと第2リングギヤとが一体となってもしくは個別に、また互いに連結された第1キャリヤおよび第2キャリヤならびに第3リングギヤが一

の遊星歯車1および第3の遊星歯車3をシングル ・ピニオン型遊望歯車によってそれぞれ構成すると ともに、第2の遊星歯車2をダブルピニオン型遊 星歯車によって構成し、これらの各遊星歯車 1. 2、3における各要素を次のように連結して構成 されている。すなわち第1遊星歯車1は、サンギ ヤ15 と、そのサンギヤ15 と同心状に配置した リングギヤ1R と、これらのギヤ1S , 1 R に嗜 合するピニオンギヤを保持するキャリヤ1C とを 主たる要素として構成されている。これに対して 第2遊星歯車2は、サンギャ25 と、リングギャ 2 R と、これらのギヤ 2 S . 2 R の間に配置され て互いに嚙合する少なくとも1対のピニオンギヤ を保持するキャリヤ20とを主たる要素として構 成されている。また第3遊星歯車3は、第1遊星 歯車1と同様に、サンギヤ3~と、そのサンギヤ 38 に対して同心状に配置したリングギヤ3 R と、 これらのギャ38 、3R に噛合するピニオンギャ を保持するキャリヤ30とを主たる要素として作 成されている。そして第1遊星歯車1のリングギ

実 쏀 例

つぎにこの発明の実施例を図面を参照して説明する。

第1図はこの発明の一実施例を原理的に示す模 式図であって、ここに示す歯車変速装置は、第1

ヤ1 R と第2 遊星歯車2のリングギヤ2 R とが一体となって回転するよう選結されるとともに、第1 遊星歯車1 のキャリヤ1 C と第2 遊星歯車2 のキャリヤ2 C とが一体となって回転するよう選結されており、その第2 遊星歯車2 のキャリヤ2 C と第3 遊星歯車3 のキャリヤ3 C とが一体となって回転するよう連結されている。

なお、上記の各要素の連結構造としては、中空 軸や中実軸もしくは適宜のコネクティングドラム などの一般の自動変速機で採用されている連結構 造などを採用することができる。

入力軸4は、トルクコンパータや流体離手などの動力伝達手段(図示せず)を介してエンジン(図示せず)に連結されており、この入力軸4と 第1 遊星歯車1のサンギヤ18 との間には両者を 選択的に連結する第1クラッチ手段K1 が設けら れている。また入力軸4と、互いに連結された第 2 遊型値車2 のサンギャ 2 S および第 3 遊型値車 3 のキャリヤ 3 C との間にはこれらを選択的に連 結する第 2 クラッチ手段 K 2 が設けられている。

また互いに連結された第1遊星歯車1のリング ギヤ1R および第2遊星歯車2のリングギヤ2R の回転を選択的に阻止する第1プレーキ手段B1 が、これらのリングギヤ1R . 2R とトランスミ

ぞれ図示せず)に回転を伝達する出力軸 5 が、第 3 遊星歯車 3 のリングギャ 3 R に連結されている。

ッションケース(以下、単にケースと記す)6と の間に設けられている。また互いに連結された第 2 英星順度2のサンギャ25 と第3 菱星頻車3の キャリヤ3cの回転を選択的に阻止する第2プレ ーキ手段B2 が、これらのサンギヤ25 もしくは キャリヤ3Cとケース6との間に設けられている。 さらに第3 遊星値車3 のサンギャ3 5 の回転を選 択的に阻止する第3プレーキ手段B3 が、そのサ ンギャ38とケース6との間に設けられている。 これらのプレーキ手段B1 , B2 , B3 は、従来 一般の自動変速機で採用されている油圧サーポ機 構などで駆動される湿式多板プレーキやパンドブ レーキ、あるいは一方向クラッチ、さらにはこれ らを組合せた構成などとすることができ、また実 用にあたっては、これらのプレーキ手段B1 , B B3 とこれらのプレーキ手段B1 , B2 . B 3 によって固定すべき各要素との間もしくはケー ス6との間に適宜の連結部材を介在させ得ること は勿論である。

そしてプロペラシャフトやカウンタギヤ(それ

3.532 2.122 1.312 1.312 0.722 2.028

樤	
-	

(*):いずれか一つを係合させてもよい。

(前進第1速)

第1クラッチ手段K1 および第3クラッチ手段 K3 ならびに第1プレーキ手段B1 を係合させる。 すなわち第1遊里歯車1のサンギヤ15 を入力軸 4 に連結するとともに、第 1 遊童歯車 1 および第 2 遊星歯車2の各リングギヤ1R, 2Rを固定す る。したがって第1遊星歯車1では、リングギヤ 1 R を固定した状態でサンギヤ1 S が入力軸4と 共に回転するから、キャリヤ10が入力軸4に対 して減速されて正回転 (入力輪4と同方向の回転。 以下同じ)し、このキャリヤ1Cの回転が第2カ 星歯車2のキャリヤ2C 、第3クラッチ手段K3 、 第3遊量歯車3のリングギャ31を介して出力軸 5に伝達される。なお、第2遊星歯車2はサンギ ヤ28が入力軸4およびケース6に対して非通結 状態となっており、また第3遊星歯車3はキャリ ヤ3℃が入力軸4およびケース6に対して非連結 状態でかつサンギャ38 がケース6に対して非連 結状態となっているために、これら第2遊星歯車 2 および第3 遊星値車3 は特に増減速作用を行な

わない。したがって入力軸4の回転は実質的に第 1遊星歯車1のみによって減速されて出力軸5に 伝達され、前進段で最も変速比の大きい第1速と なり、その変速比は第1衷に示す通り、

(1+p」)/pL で表わされ、その具体値は、 3.532となる。 **《**前進第2速**》**

1 および第2 遊星歯車2のキャリヤ1 C 、 2 C およびこれに第3 クラッチ手段 K 3 を介して連結された出力軸5 が入力軸4 に対して減速されて正回転する。なおこの場合、第3 遊星歯車3 はサンギャ3 S がケース 6 に対して非連結状態となっているから、特に増減速作用を行なわない。そしてこの場合の変速比は、第1 表に示す通り、

(PI + P2) / P1 で表わされ、その具体値は、 2.122となる。 《前進第3速》

が第1遊星歯車1のキャリヤ10と一体となって いるから、リングギヤ2R およびキャリヤ20 が 正回転し、かつリングギヤ2R がキャリヤ2C よ り速く回転し、それに伴いサンギヤ25 がキャリ ヤ2Cより低速で正回転する。このサンギヤ2S の回転が第3遊量値車3のキャリヤ3℃に伝達さ れるから、第3遊望歯車3ではサンギャ35を固 定した状態でキャリヤ30 が低速で正回転するこ とになり、その結果、リングギヤ3Rがキャリヤ 30に対して増速され、入力軸4より若干遅い速 度で正回転する。すなわち第1遊星幽車1および 第2遊型歯車2のキャリヤ10.20と第3遊車 歯車3のリングギャ3flとに対して連結された状 態にある出力軸 5 は入力軸 4 より若干遅い速度で 正回転し、前進第3速となり、その変速比は、第 1 表に示すように、

$$\frac{\rho_{1} (1 + \rho_{3}) + \rho_{2} \rho_{3})}{\rho_{1} (1 + \rho_{3})}$$

で表わされ、その具体値は、 1.312となる。 《前進第4 建》

第1ないし第3のクラッチ手段K1, K2, K 3 を係合させ、かつ全てのプレーキ手段B1 . B 2 . B3 を解放する。すなわち第3速の状態で第 3 ブレーキ手段B3 に替えて第2クラッチ手段K 2 を係合させる。したがって第1遊星歯車1のサ ンギャ15 および第2遊運歯車2のサンギャ25 ならびに第3遊屋歯車3のキャリヤ30 の三者が 入力軸4に連結されることになる。その結果、第 1 遊星歯車1 と第2 遊星歯車2 とは、キャリヤ1 C . 2 C 同士およびリングギャ1 R , 2 R 同士が 連結されているから、それぞれのサンギャ1S, 28 が入力軸4と共に回転することにより、全体 が一体となって回転する。したがって第2遊堡歯 車2のキャリヤ2C に第3クラッチ手段K3 を介 して連結されている出力軸5は入力軸4と等速度 が正回転する。なお、第3遊星偏車3では、キャ リヤ3℃が入力輪4に連結されているうえに、リ ングギャ3mが第2遊星歯車2のキャリヤ2cに 連結されていて入力軸4と等速度で回転するから、 その全体が一体となって回転する。すなわち歯車

その変速比は、第1表に示すように、

 $1/(1+\rho_3)$

で表わされ、その具体領は、 0.722となる。 **(**後進**)**

第1クラッチ手段K1 と第1および第3のプレ ーキ手段B1,B 3とを係合させる。すなわち第 1 遊星歯車1のサンギヤ18 を入力軸4に連結す るとともに、第1遊星歯車1および第2遊星歯車 2のリングギヤ1月、2月と第3遊星歯車3のサ ンギャ3~とを固定する。したがって第1遊皇歯 単1では、リングギヤ1Rを固定した状態でサン ギャ18 が入力軸4と共に回転するから、キャリ ヤ1Cが入力帕4に対して減速されて正回転し、 これが第2遊星歯車2のキャリヤ20に伝達され る。また第2遊里歯車2では、リングギヤ2Rを 固定した状態でキャリヤ2C が入力輸4より低速 で正回転するから、サンギャ25 が逆回転(入力 翰4とは反対方向の回転。以下同じ,)し、これが 第3 遊星歯車3のキャリヤ3C に伝達される。さ らに第3遊星歯車3では、サンギャ38を固定し

列の全体が一体回転するので、増減速作用は生じず、変速比は"1"となる。

(前進第5速)

第1および第3のクラッチ手段K1, K3 のい ずれか一方と第2クラッチ手段K2 および第3プ レーキ手段B3を係合させる。すなわち例えば、 上述した第4速の状態で第3クラッチ手段K3に 替えて第3プレーキ手段B3を係合させる。この 場合、第1遊星歯車1と第2遊星歯車2とは、上 述した第4速の場合と同様にその全体が一体とな って入力軸4と共に回転するが、第3遊星歯車ク ラッチ手段K3 が解放されているために、入力軸 4 と出力軸 5 との間での増減速作用を特には行な わない。これに対して第3遊星歯車3では、サン ギャ38 を固定した状態でキャリャ3C が入力軸 4と共に回転するために、リングギャ3 R および これに連結してある出力軸5が入力軸4に対して 増速されて正回転する。すなわちこの場合は、実 質的に第3遊量歯車3のみが増速作用を行なって オーパードライブ段である第5速となる。そして

た状態でキャリヤ3 C が逆回転するために、リングギヤ3 R およびこれに連結してある出力軸5 がキャリヤ3 C より逐く逆回転する。すなわち入力軸4 の回転は、各変星歯車1, 2,3 によって減速かつ反転されて出力軸5 に伝達され、後進段となる。そしてその変速比は、第1表に示す過り、

$$\frac{-\rho_2 (1+\rho_1)}{\rho_1 (1-\rho_2)(1+\rho_3)}$$

で表わされ、その具体値は、- 2.028となる。

ところで第1表から知られるように、上述した 構成の歯車変速装置では、全ての変速段で第1ク ラッチ手段 K 1 を係合させることになるので、これを廃止して第1遊星歯車1のサンギヤ1S を入 力軸4に常時連結する構成とすることが可能であ

ラピニョオ型遊望歯車に置き換えることができ、 その例を図示すれば、第3図の通りである。すなわち第3図に示す構成のの歯事1選望歯車1と第2 変速装置歯車2とをラピニョオ型遊車に置き換え かつ入力軸4が歯車列に対してある。この第3図に すすよりである。この第3回に すすはの変速設置であっても前進5段の がすり、その作動表 を第3表に示す。

(この頁、以下余白)

る。その例を図示すれば第2回の適りであり、またその作動表は第2衷の通りである。

第 2 表

	クラッチ手段		プレ	一十手段			
	K2	K3	81	B2	Вз		
1st		0	0				
2nd		0		0			
314		0			0		
4 th	0	0					
5 th	0				0		
Rev			0		0		

また第1図および第2図に示す構成では、第1 遊星歯車1がシングルビニオン型遊星歯車で第2 遊星歯車2がダブルビニオン型遊星歯車であって、 それぞれのリングギヤ1R、2R 同士およびキャ リヤ1C、2C 同士が互いに運結されているから、 これらの第1遊星歯車1および第2遊星歯車2を

第 3 表

	クラ	ッチ	手段	プレーキ手段		
	K1	K2	K3	81	B2	Вз
1 st	0		0	0		
2 nd	0		0		0	
3rd	0	·	0			0
4 th	0	0	0			
5 th	0*	0	o "			0
Rev	0			0		

(*):いずれか一方を係合させてもよい。

ところで前述した動作説明から明らかなように、各遊星値車1.2.3は全ての変速段で常時増減 連作用を行なっている訳ではなく、クラッチ手段 K1 、K2 、K3 およびプレーキ手段B1 、B2 。 B3 の係合・解放のし方によって所定の遊星歯車 が選択されて増減速作用を行なうのであり、した がって各選星歯車1、2、3における各要素の基 本的な遊結関係(課題を解決するための手段の項 で述べた連結関係)を例えばコネクティングドラムによる常時連結によって達成せずに、前記の第3クラッチ手段K3のようなクラッチ手段によって必要に応じて達成する構成であっても必要とする変速段を得ることができる。

第4図はその一例を示すものであり、ここに示す構成の歯車変速装置は、前述した第2図に示す構成のうち第3遊星歯車3のサンギャ38とリングギャ3Rとの間に両者を選択的に連結する第4クラッチ手段K4を介装して構成したものである。この第4図に示す歯車変速装置の作動表は第4表の過りであって、前進5段・後進1段の変速段の設定が可能である。

(この頁、以下余白)

第 5 教

	ク	ラッ	チ手	ナレ	- +	手段	
	К1	K2	K3	K5	В1	B2	83
1st	0		0		0		
2 nd	0		0			0	
3rd	0		0				0
4 th	0*1	0*1	0*1	O*1			
5th	0*2	0	0*2	·			0
Rev	0			0	0		

(*1):いずれか3つ以上を係合させればよい。

(*2):いずれか一方を係合させてもよい。

一方、この発明では、第1遊星歯車1のリング ギヤ1Rを入力軸4に対して選択的に連結する構成も可能であり、次にその例を示す。

第6回に示す構成の歯車変速装置は、前述した 第1回に示す構成のうち第1遊星歯車1のリング ギャ1 R とサンギャ1 S との間に第6クラッチ手段K6 を設けて、この第6クラッチ手段K6 およ

第 4 表

	クラ	ッチ	手段	プレーキ手段		
	K2	K3	K4	B1	B2	Bı
1st		0		0		
2 nd		0			0	
314	1	0				0
4 th	o*	0*	0*			
5th	0					0
Rev			0	0		

(*):いずれか2つ以上を係合させればよい。

また第5図に示す構成の歯車変速装置は、前述した第3図に示す構成のうち第3遊星歯車3のサンギャ35とキャリヤ3Cとの間に両者を選択的に運結する第5クラッチ手段K5を設けたものである。この第5図に示す歯車変速装置の作動表は第5表の過りであって、前進5段・後進1段の変速段の設定が可能である。

び第1クラッチ手段K1を介してリングギャ1Rを入力軸4に連結するよう個成し、かつ第2クラッチ手段K2を廃止して第2遊星歯車2のサンギャ2S および第3遊星歯車3のキャリャ3C を入力軸4に連結しないようにし、さらに出力軸5が入力軸4と同軸上に位置するよう配列を変えて構成したものである。この第6図に示す構成の歯車変速装置の作動表を第6表に示す。

第 6 表

	クラ	ッチ	手段	ブレ	プレーキ手段		
	K1	K3	K6	В1	B2	B3	
1 st	0	0		0			
2 nd	0	0			0		
314	0	0				0	
4 th	0	0	0				
5 th	0		0			0	
Rev	0			0		0	

なお、この第6図に示す構成の歯事変速装置においても、第1クラッチ手段 K1 は全ての変速段で係合させることになるから、これを廃止して第1 遊星歯車1のサンギヤ18 を入力軸4に常降遅結した構成に変更することもできる。その例を第7回に示す。またその作動表は第7表の通りである。

第 7 表

	クラッ	チ手段	フレ	- +	手段
	K3	K6	В1	B2	B3
1 st	0		0		
2 nd	0			0	
3 rd	0				0
4 th	0	0			
5th		0			0
Rev			0		0

また上記の第6クラッチ手段 K. 6. はその配置を

(この頁、以下余白)

変えて第1遊星歯車1のリングギヤ1Rを直接入力軸4に連結するよう構成することもでき、その例を第8図に示す。またその作動表は第8表の過りである。

第 8 表

	クラ	ッチ	手段	プレーキ手段			
	K1	КЗ	K6	B1	B2	Вз	
1st	0	0		0			
2 nd	0	0			0		
311	0	0				0	
4 th	0	0	0				
5th	0*	0*	0			0	
Rev	0			0		0	

(*):いずれか一方を係合させる。

なお、上記の第8図に示す構成の値車変速装置は、例えばFF車(前置きエンジン前輪駆動車)に適するよう配列をとすることも可能であり、その例を第9図に示す。

第 9 表

	2	フラッ	チ手段	プレーキ手段			
	K1	K3	K4	K6	81	B2	B3
1 st	.0	0			0		
2 nd	0	0				0	
3 rd	0	0					0
4 th	0	0*	0*	o*			
5th	0			0			0
Rev	0				0		0
Rev2	0		0		0		

(*):いずれか2つ以上を係合させればよい。

なお、この第10図に示す構成の値単変速装置においても第1クラッチ手段K1 は全ての変速段で係合させることになるから、これを廃止して第1 遊望歯車1のサンギヤ15 を入力軸4に常時連結する構成とすることも可能であり、その例を第11図に示す。その作動表は第10表の通りである。

第 10 表

	クラ	ッチ	手段	プレーキ手段		
	K3	K4	K6	B1	B2	В³
1st	0			0		
2nd	0				0	
3rd	0					0
4 th	0*	0*	0*			
5 th			0			0
Rev				0		0
Rev2		0		0		

(*):いずれか2つ以上を係合させればよい。

また上記の第10図に示す構成において、第6クラッチ手段K6の配置を変えて、第1遊型車1のリングギヤ1Rを第1クラッチ手段K1を介さずに直接入力軸4に連結するよう構成することもでき、その例を第12図に示す。なお、この第12図に示す構成は、前述した第8図に示す構成に第4クラッチ手段K4を付加した構成に相当す

1のキャリヤ1 C と第 2 遊壁歯車 2 のキャリヤ 2 C とを常時連結した構成としたが、この発明では、これらのキャリヤ1 C 、 2 C を選択的に連結する 構成とすることもでき、その例を以下に示す。

すなわち第14図に示す構成の歯車変速装置は、 前述した第10図に示す構成のうち第1遊望歯車 1のキャリヤ1Cと第2遊望歯車2のキャリヤ2 Cとの間に両者を選択的に連結する第7クラッチ 手段K7を配置して構成したものである。この構 成であれば、前進6段・接進2段の変速 段の設定が可能であり、その作動表を第12表に 示す。

(この頁、以下余白)

る。この第12図に示す構成の歯車変速装置の作 動表を第11表に示す。

第 11 表

		フラッ	チ手具	プレーキ手段			
	K1	K3	K4	Ke	B1	B2	B3
1st	0	0			0		
2 nd	. 0	0				0	
3rd	0	0					0
4 th	0*	°	o*	0*			-
5th		0		0			0
Rev	0				0		0
Rev2	0		0		0		

(*):いずれか3つ以上を係合させればよい。

さらに第12図に示す機成はFF車に適するよう配列することも可能であり、その例を第13図に示す。

ところで上述した各実施例では、第1遊星歯車

第 12 教

		ク ラ	プレーキ手段					
	K1	K3	K4	K6	.K7	B1	B2	Вз
1 st	0	0			0	0		
2 nd	0	Ó			0		0	
3 rd	0	0			0			0
4 th	°	ំ	O*	O*	°			
5 th	0			0	0			0
6th	0	0		0				0
Rev	0				0	0		0
Rev2	0		0		0	0		

(*):いずれか3つ以上を係合させればよい。

なお、上記の第14図に示す構成の歯車変速装置においても第1クラッチ手段K1を全ての変速段で係合させることになるので、これを廃止して第1遊型歯車1のサンギヤ1Sを入力軸4に常時連結した構成とすることもでき、その例を図示すれば、第15図の過りである。またその作動表は

第12衷のうち K 1 の概を削除したものとなり、 参考までにその作動表を示せば第13衷の過りで ある。

第 13 表

	2	ラッ	チ手	プレーキ手段			
	K3	K4	Kθ	K7	B1	B2	Bı
1 st	0	,		0	0		
2 nd	0			0		0	
3 rd	0			0			0
4 th	0*	0*	°	o*			
5th			0	0			0
6th	0		0				0
Rev				0	0		0
Rev2		0		0	0		

(**):いずれか3つ以上を係合させればよい。

また第16図に示す構成の歯車変速装置は、前 述した第6図に示す構成に第7クラッチ手段K7 を付加して第1遊量歯車1のキャリヤ1Cと第2

させることになるから、これを廃止して第1遊望 歯車1のサンギヤ1Sを入力輪4に常時連結した 構成とすることもでき、その例は第17図に示す 通りであり、またその作動表は第15表に示す通 りである。

第 15 表

	クラ	ッチ	手段	プレーキ手段				
	КЗ	K6	K7	В1	B2	B3		
1st	0		0	0				
2 nd	0		0		0			
3rd	0		0			0		
4 th	0	0	0					
5th		0	0			0		
6th	0	0				0		
Rev			0	0	1	0		

第7クラッチ手段K7を用いた更に他の例は第 18図および第19図の過りであり、これらのう 遊星歯車2のキャリヤ2Cとを選択的に連結するよう構成したものである。この第16図に示す構成の歯車変速装置によれば、前進6段・後進1段の変速段の設定が可能であり、その作動表は第14表の過りである。

第 14 表

	þ	ラッ	チ手	プレーキ手段			
	K1	K3	K6	K7	81	B2	B3
1 st	0	0		0	0		
2 nd	0	0		0		0	
3 rd	0	0		0			0
4 th	0	0	0	0			
5 th	0		0	0			0
6th	0	0	0				0
Rev	0			0	0		0

この第16図に示す構成の歯事変速装置においても全ての変速段で第1クラッチ手段K1 を係合

ち第18図に示す構成の歯車変速装置は、前述した第8図に示す構成のうち第1遊星歯車1のキャリヤ1Cと第2遊星歯車2のキャリヤ2Cとの間に両者を選択的に連結第7クラッチ手段K7を介装して構成したものであり、その作動表は第16表に示す通りである。

第 16 表

	2	ラッ	チ手	プレーキ手段			
	К1	K3	K6	K7	B1	B2	B3
1 st	0	0		0	0		
2nd	0	0		0		0	
3rd	0	0		0		·	0
4 th	0	0	0	0			
5th	0*	0	0	O* .			0
6th	0		0	0			0
Rev	0			0	0		0

(*):いずれか一方を係合させてよい。

また第19図に示す構成の歯車変速装置は、前述した第12図に示す構成のうち第1遊型歯車1のキャリヤ1Cと第2遊型歯車2のキャリヤ2Cとの間に第7クラッチ手段K7を介装して構成したものである。そしてその作動表は第17表に示す過りである。

第 17 表

	クラッチ手段						プレーキ手段			
	K1	K3	K4	K6	K7	В1	B2	ВЗ		
1st	0	0				0				
2 nd	0	0					0			
311	0	0						0		
4 th	0*1	0*1	0*1	0*1	0*1					
5 th	0*	0		0	*			0		
6th	0			0	0			0		
Rev	0				0	0		0		
Rev2	0		0		0	0				

(*):いずれか一方を係合させてもよい。 (*1):いずれか4つ以上を係合させればよい。

> 段の変形例としては、本出願人が既に出願した特願的63-1767270号や特願的63-22 1670号の販盤に添付した明棚書および図面に記載したものを採用することができる。

その例を示すと、第20回に示す例は、前述し た第2図に示す桐成における第クラッチ手段K3、 および各プレーキ手段B1, B, B3 をより具体 化したものである。すなわち第3クラッチ手段K 3 は、第2遊星歯車2のキャリヤ2C が第3遊星 歯車3のリングギャ3R に対して正回転する際に 係合する一方向クラッチ70と、これら直列に配 置した多板クラッチ71と、これらの一方向クラ ッチフロと多板クラッチフ1とに対して並列に配 **價した他の多板クラッチ72とによって構成され** ている。また第1プレーキ手段B1は、第1遊星 歯車1および第2遊星歯車2のリングギヤ1R. 2 8 が逆回転しようとする際に係合する一方向ク ラッチ40によって構成されている。さらに第2 プレーキ手段B2 は、第2 遊星歯車2のサンギヤ 28 および第3 遊星歯車3 のキャリヤ3 C が逆回

なお、上記の第6図ないし第19図の実施例のうち、第1遊屋歯車1と第2遊屋歯車2とにおけるリングギャ1R、2R同士およびキャリヤ1C。2C同士を直接連結した実施例(第6図、第7図、第8図、第9図、第10図、第11図、第12図、第13図の実施例)のものは、第1遊星歯車1と第2遊星歯車2とを一体にしてラビニョオ型遊星・歯車に置き変えることができる。

転しようとする際に係合する一方向クラッチ50と、これに直列に配置した多板クラッチ51と、これらの和合わせに対して並列に配置した他の多板クラッチ55とによって構成されている。かつまた第3プレーキ手段B3は、第3遊星歯車3のサンギャ38が逆回転しようとする際に係合するサンギャ38が逆回転しようとする際に係合するのクラッチ65とによって構成されている。

また第21図に示す例は、前述した第4図に示す構成における第3クラッチ手段K3 および各プレーキ手段B1 、B2 、B3 について上記の第2 〇図に示すと同様の改良を施したものである。

以上、この発明を第1実施例ないし第21実施例を示して説明したが、この発明は上記の各実施例に限定されないことは勿論であり、この発明は、要は、前記の「課題を解決するための手段」の項に記載した構成を有していればよいのであって、各遊望歯車における要素同士の運結形態は、常時連結であってもクラッチ等の係合手段を介した選択的な連結であってもよく、さらに入力軸および

出力帕を連結する要素、および固定すべき要素は 必要に応じて適宜決めればよい。

発明の効果

以上説明したようにこの発明によれば、二相のシングルピニオン型遊星歯車と一相のダブルピニオン型遊星歯車を使用した歯車変速装置であって、小型軽量化や変速ショックの低減さらには車両としての動力性能の向上などの実用上の要請を満すことができ、そして仕様の変更が容易な自動変速機用歯車変速装置を得ることができる。

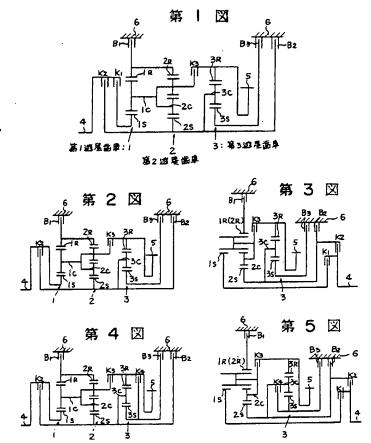
4. 図面の簡単な説明

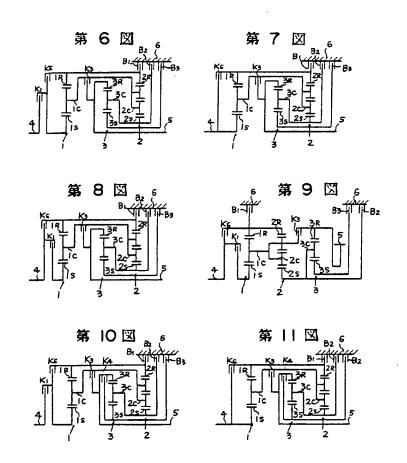
第1図ないし第21図はこの発明の実施例をそれでれ示すスケルトン図である。

1,2,3… 遊望歯車、
18,28,38,
…サンギヤ、
10,20,30 …キャリヤ、
18,28,38 …リングギヤ。

出願人 卜ョタ自動車株式会社 代理人 弁型士 豊 田 武 久

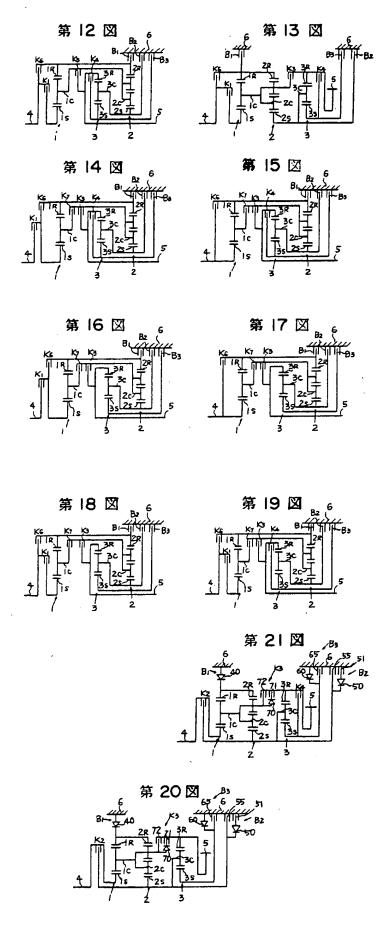
(ほか1名)





-359-

4/26/05, EAST Version: 2.0.1.4



-360-

4/26/05, EAST Version: 2.0.1.4

PAT-NO:

JP402154844A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 02154844 A

TITLE:

GEAR SHIFT DEVICE FOR AUTOMATIC TRANSMISSION

PUBN-DATE:

June 14, 1990

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

ASADA. TOSHIYUKI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

TOYOTA MOTOR CORP

N/A

APPL-NO:

JP63308416

APPL-DATE:

December 6, 1988

INT-CL (IPC): F16H003/66

US-CL-CURRENT: 475/276

ABSTRACT:

PURPOSE: To cope with various specification changes by providing single pinion type first and third planetary gears and the double pinion type second planetary gear in series and connecting specific elements directly or via coupling means respectively.

CONSTITUTION: Single pinion type first and third planetary gears 1 and 3 and the double pinion type second planetary gear 2 are arranged coaxially with an input shaft 4 and an output shaft 5; the first and second ring gears 1R and 2R, the first carrier 1C and the second carrier 2C and the third ring gear 3R, the second sun gear 2S and the third carrier 3C are connected invariably or selectively via coupling means. When the first and second carriers 1C and 2C and the third ring gear 3R are connected via a clutch K3 and clutches K1-K3 and brakes B1-B3 are selectively coupled, for example, five forward speeds and one reverse speed are obtained. When clutch positions are changed or added, five forward speeds and two reverse speeds, six forward speeds and one reverse speed or the like are obtained. Various specification changes can be coped with.